



Modelagem de aterramento elétrico para análise de transitórios

Walter Luiz Manzi de Azevedo

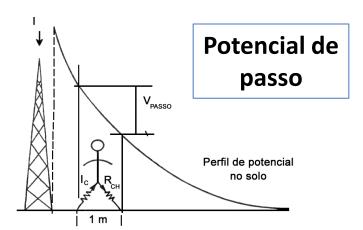
Orientador: Prof. Dr. José Pissolato Filho

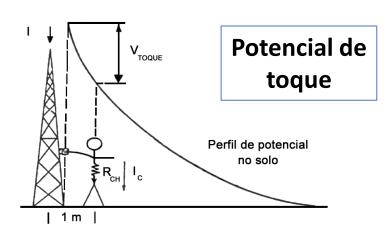
Co-orientador: Dr. Anderson Ricardo Justo de Araújo

Sumário

- Introdução
- Modelagem do Solo
- Descargas Atmosféricas
- Metodologia
- Estudos de caso
- Conclusões

- Sistemas de aterramento (SA) consistem em uma conexão física entre um componente e o solo. Eles devem ter uma baixa impedância a fim de dissipar correntes elevadas durante um regime transitório (faltas ou descargas atmosféricas).
- Eles são fundamentais para:
 - proteção de pessoas e equipamentos próximos a esses componentes,
 - bom desempenho dos sistemas elétricos ao qual ele está conectado.





Fonte: Visacro, S. V. F. "Aterramentos elétricos conceitos básicos técnicas de medição e instrumentação filosofias de aterramento", pag. 121

- O desempenho de um SA pode ser medido por meio de sua impedância harmônica de aterramento (Zh) e sua resposta (GPR) frente à determinado fenômeno do qual se queira proteger (descarga atmosférica).
- Para fenômenos de baixa frequência SAs podem ser modelados por uma resistência.

• Fenômenos transitórios de altas frequências como descargas atmosféricas necessitam de modelos mais rigorosos devido a seu amplo espectro na frequência (MHz).

- O solo pode ser representado por seus parâmetros elétricos resistividade, permissividade e permeabilidade magnética.
- Esses parâmetros dependem de diversas propriedades físicas, como a frequência, porosidade, umidade, temperatura, ionização e estratificação.
- Diversos pesquisadores têm estudado esse assunto, tais como:
 - Steinmetz: diminuição da resistividade com a frequência (1907);
 - Archie: formula empírica da resistividade em função da umidade e porosidade (1942);
 - Scott: medições mais precisas de resistividade e permissividade (1967);
 - Visacro-Alipio: metodologia para medir a resistividade em função da frequência (2011).

- Este trabalho compara alguns modelos de solos propostos na literatura, levando em consideração a frequência, a umidade e a porosidade, para diversos SAs frente à descargas atmosféricas.
- As impedâncias harmônicas (Zh) são calculadas para sistemas de aterramento usando o software eletromagnético FEKO® empregando o Método dos Momentos (MoM) para um amplo intervalo de frequência.
- A elevação de potencial de terra (GPRs) é computada utilizando o Vector Fitting para o ajuste da impedância harmônica e em seguida, emprega-se o método da convolução recursiva.

Modelagem do solo



Dependência da frequência:

- Longmire-Smith (LS) (1975)
- Portela (P) (1999)
- Visacro-Alipio (VA) (2011)
- CIGRÈ (2019)

Dependência da frequência e umidade:

- Scott (S) (1967)
- Longmire-Smith (LS) (1975)
- Messier (M) (1985)

Porosidade e umidade:

• Archie (1942)

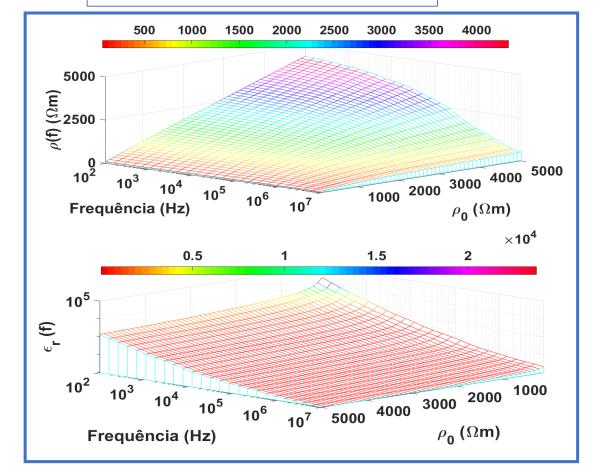
Modelagem do solo: Frequência

LS

$$\epsilon_r(f) = \epsilon_{\infty} + \sum_{n=1}^{13} \frac{a_n}{1 + (f/F_n)^2}$$
 $F_n = 10^{n-1} \cdot \left(\frac{125}{\rho_0}\right)^n$

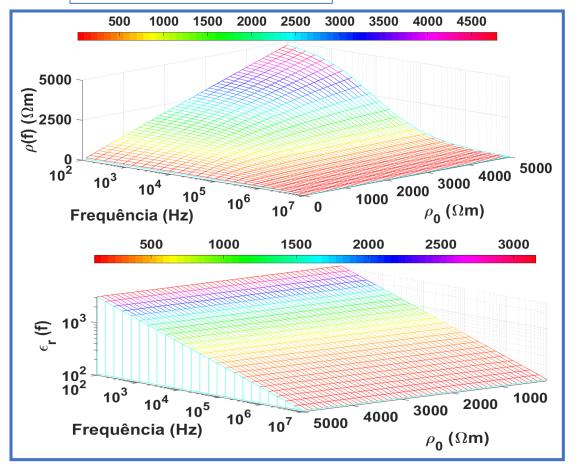
$$F_n = 10^{n-1} \cdot \left(\frac{125}{\rho_0}\right)^{0.8312}$$

$$\rho(f) = \left[\frac{1}{\rho_0} + 2\pi\epsilon_0 \sum_{n=1}^{13} a_n F_n \frac{(f/F_n)^2}{1 + (f/F_n)^2}\right]^{-1}$$



$$\sigma(f) + j\omega\epsilon(f) = \sigma_0 + \Delta_i \left[\cot\left(\frac{\pi}{2}\alpha\right) + j\right] \left(\frac{\omega}{2\pi 10^6}\right)^{\alpha}$$

$$\varepsilon_r(f) = \Delta_i \left(\frac{f}{2\pi \cdot 10^6}\right)^{\alpha'} \frac{(f)^{-1}}{\varepsilon_0}$$

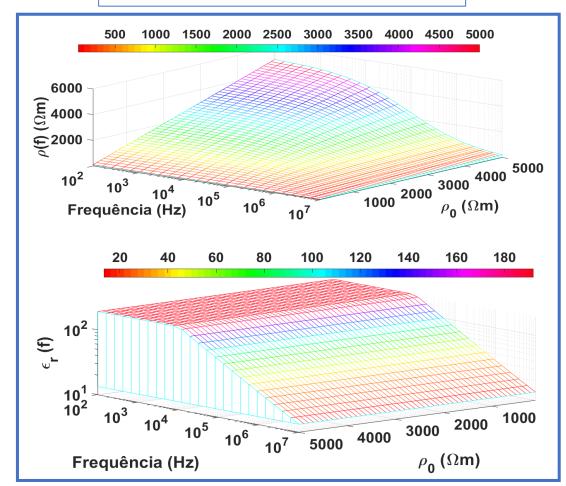


Modelagem do solo: Frequência

VA

$$\rho(f) = \frac{\rho_0}{1 + [1, 2 \cdot 10^{-6} \rho_0^{0,73}][(f - 100)^{0,65}]}$$

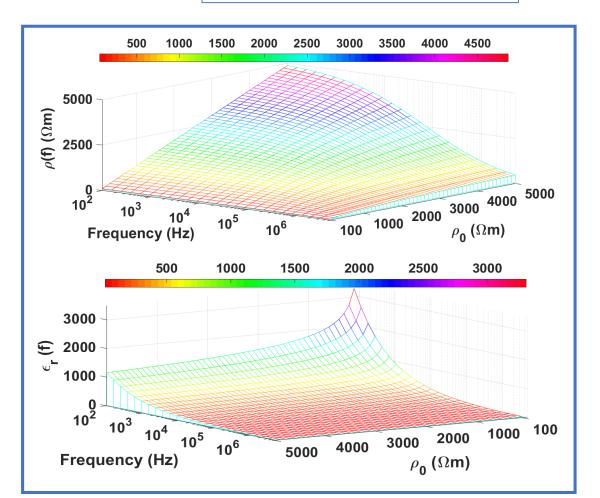
$$\epsilon_r(f) = \begin{cases} 7, 6 \cdot 10^3 f^{-0.4} + 1, 3 & f \ge 10 \text{ kHz} \\ 192 & f < 10 \text{ kHz} \end{cases}$$



CIGRÈ

$$\rho(f) = \frac{\rho_0}{1 + 4.7 \cdot 10^{-6} \rho_0^{0.73} f^{0.54}}$$

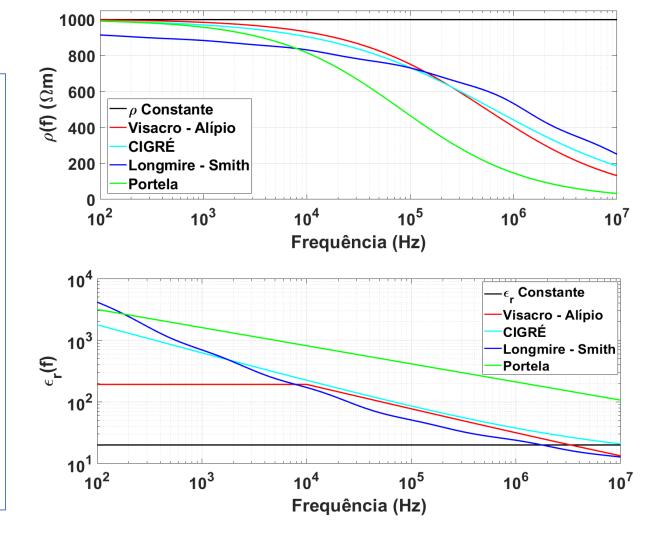
$$\epsilon_r(f) = 9.5 \cdot 10^{-4} \rho_0^{-0.27} f^{-0.46} + 12$$



Modelagem do solo: Frequência

Comparação dos modelos

- ho_0 igual a 1.000 Ω m.
- Nas baixas frequências, os modelos estudados não apresentam uma grande variação em relação ao modelo constante.
- Em baixas frequências a permissividade fica distante da curva calculada pelo parâmetro constante.
- Elas se aproximam nas altas frequências.
- Solo se torna mais condutivo em altas frequências.



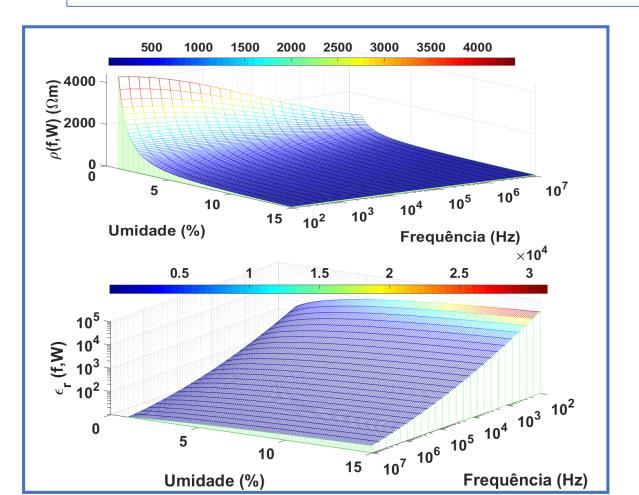
Modelagem do solo: Frequência e umidade

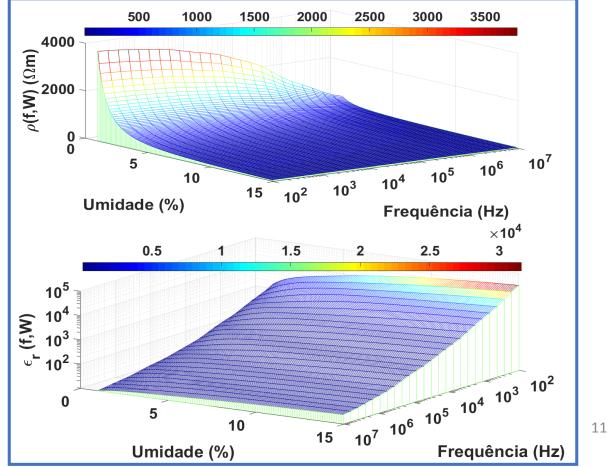
$$\varepsilon(f, W) = 10^{4.905 + 1.308W_1 - 0.971f_1 + 0.111W_1^2 - 0.168W_1f_1 + 0.059f_1^2}$$



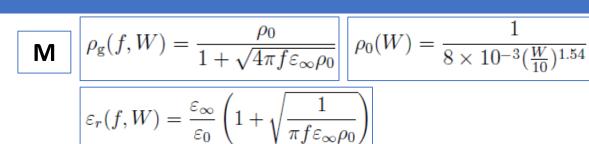
$$\rho_{g}(f, W) = \left[\beta_{0} + \varepsilon_{0} \sum_{n=1}^{13} a_{n} \beta_{n} \frac{(\omega/\beta_{n})^{2}}{1 + (\omega/\beta_{n})^{2}}\right]^{-1}$$

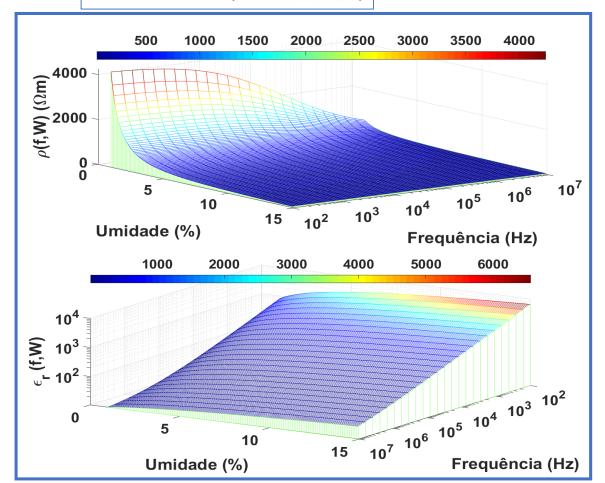
$$\varepsilon_{\mathbf{r}}(f, W) = \varepsilon_{\infty} + \sum_{n=1}^{13} \frac{a_{\mathbf{n}}}{1 + (\omega/\beta_{\mathbf{n}})^2}$$



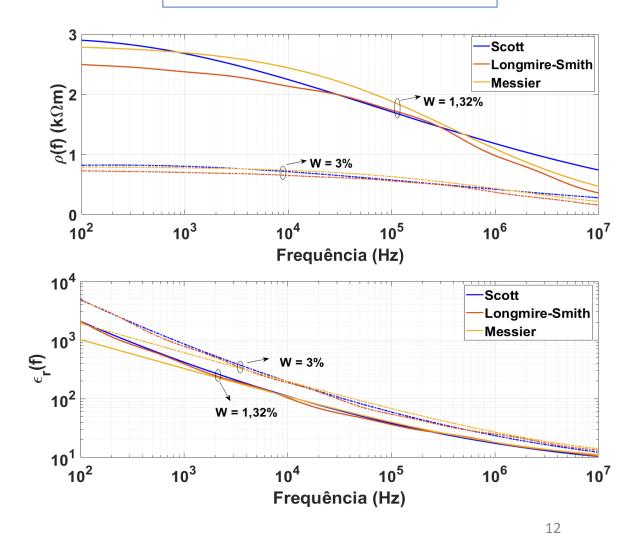


Modelagem do solo: Frequência e umidade





Comparação dos modelos



Modelagem do solo: Porosidade e umidade

Archie

$$\rho(W,\phi) = \sigma^{-1} = \left[\sigma_{dry} + \left(\frac{\sigma_{sat} - \sigma_{dry}}{\phi^2} - \eta\right)W^2 + \eta\phi W\right]^{-1}$$

$$\eta = \alpha \frac{f_{clay}}{f_{sand} + f_{silt}} + \beta$$

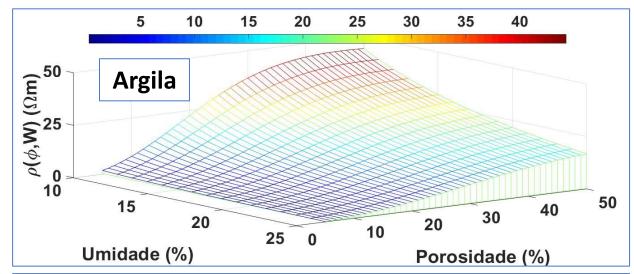
$$\alpha = 0.654$$

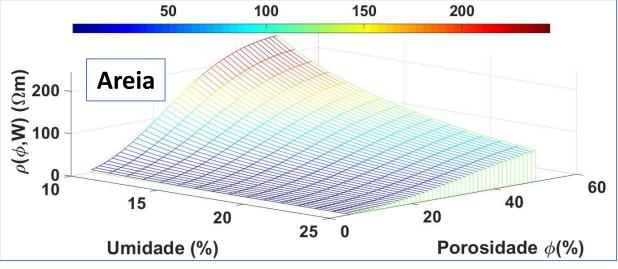
$$\alpha = 0.654$$

$$\beta = 0.018$$

Dois tipos de solo:

- Argila: $\sigma_{sat}=0$, 15 , $\sigma_{drv}=0$, 005, $f_{clav} = 30, f_{sand} = 40, f_{silt} = 30$
- Areia: $\sigma_{sat}=0$, 04 , $\sigma_{dry}=0$, 0004, $f_{clav} = 5$, $f_{sand} = 90$, $f_{silt} = 5$

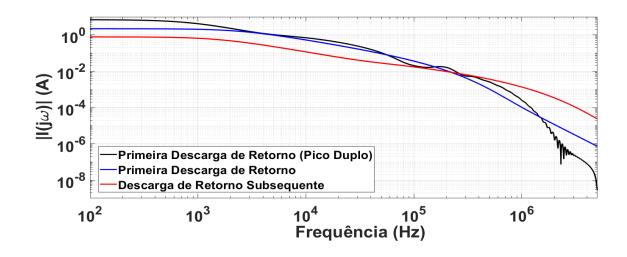




Descargas Atmosféricas

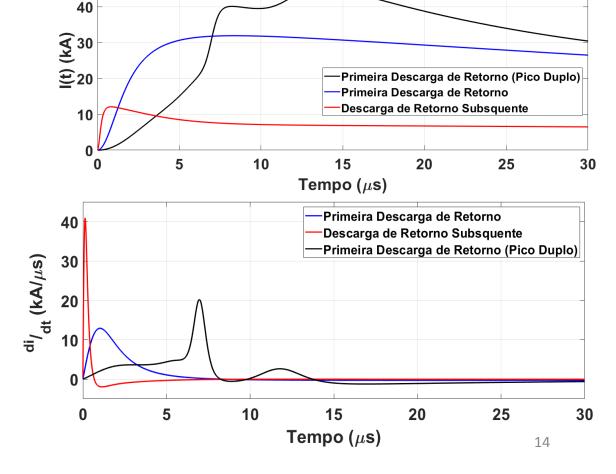


Fonte: https://www.nssl.noaa.gov/education/svrwx101/lightning/ Acessado: 21/11/2022

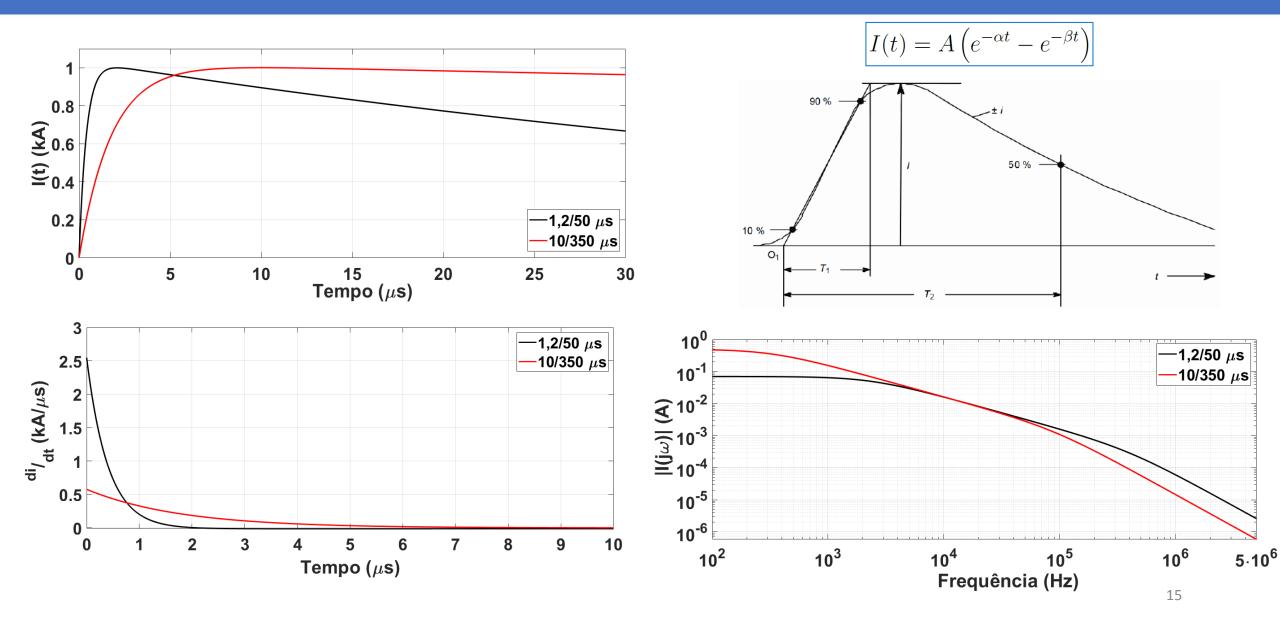


$$I(t) = \sum_{k=1}^{i} \frac{I_0}{\eta} exp\left(\frac{-t}{\tau_{2k}}\right) \frac{(t/\tau_{1k})^{n_k}}{1 + (t/\tau_{1k})^{n_k}}$$

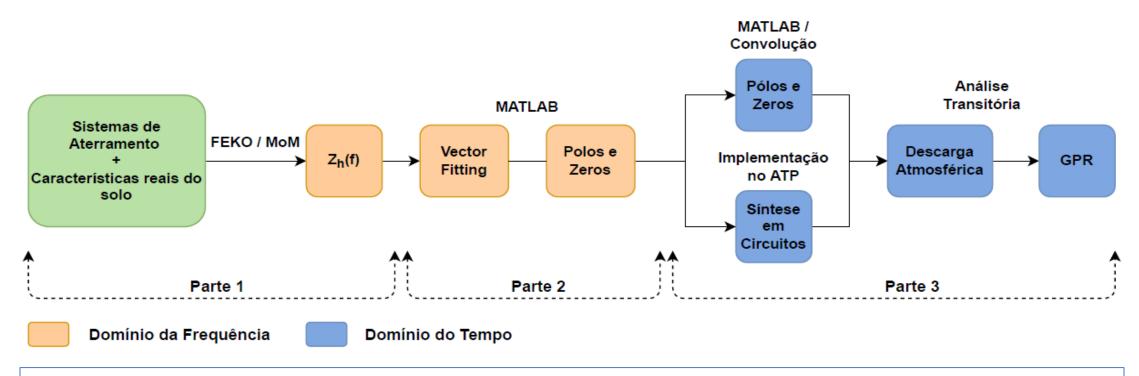
$$\eta = exp\left[-\left(\frac{\tau_{1k}}{\tau_{2k}}\right)\left(\frac{n_k\tau_{2k}}{\tau_{1k}}\right)^{1/n_k}\right]$$



Descargas Atmosféricas



Metodologia



Parte 1: Cálculo da impedância harmônica Z_h a partir dos parâmetros do solo e da topologia do aterramento, utilizado FEKO $^{\circ}$.

Parte 2: Uso do *Vector Fitting* para aproximar Z_h por meio de polos e zeros.

Parte 3: Cálculo do GPR no domínio do tempo por convolução, ou pela representação por circuito elétrico implementado em programas de transitórios eletromagnéticos, ATPDraw[®].

Metodologia: FEKO/MoM

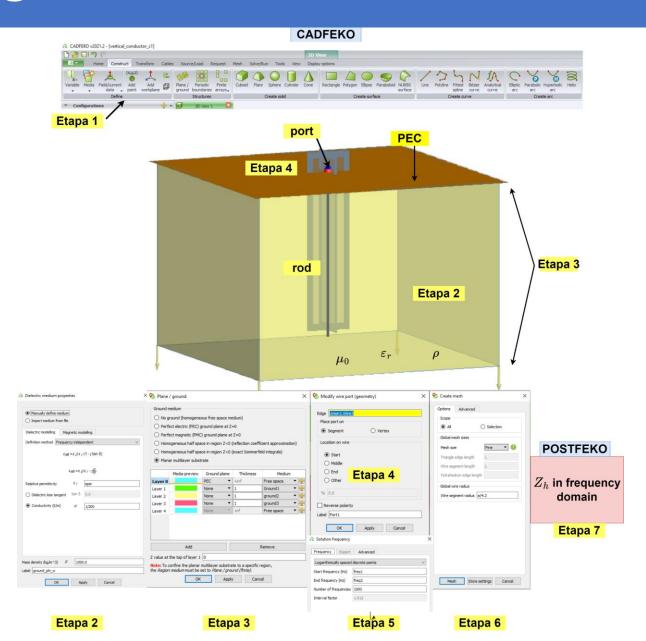
Cálculo da impedância harmônica (Zh)

Equações de Maxwell

$$\vec{E}(\omega) = -\nabla \varphi - j\omega \vec{A} - \varepsilon^{-1} \nabla \times \vec{F}$$

$$\vec{H}(\omega) = -\nabla \psi - j\omega \vec{F} - \mu^{-1} \nabla \times \vec{A}$$

$$Z_h(j\omega) = rac{V_S}{I_{in}(j\omega)}$$
 $V_s = 1 \angle 0^\circ$ Método dos Momentos (MoM)

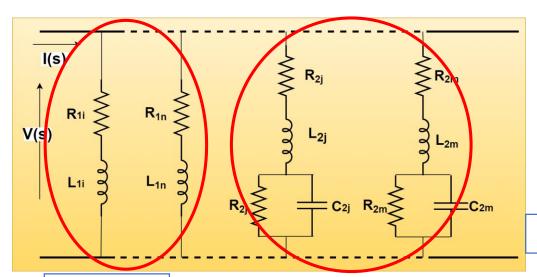


Metodologia: Cálculo do GPR

Vector Fitting

$$Z_h(s) \approx Z_{fit}(s) = \sum_{k=1}^{N} \left(\frac{c_k}{s + a_k}\right) + d + bs$$

Representação por circuito



Convolução

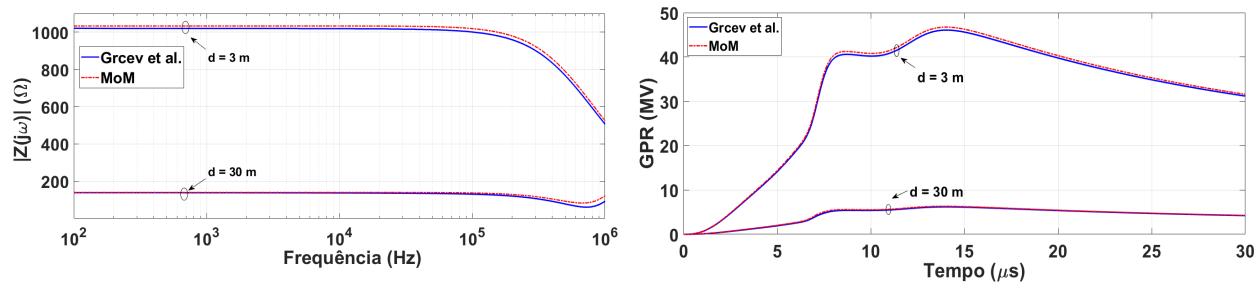
Por meio dos pólos (p_k) e resíduos (r_k) , pode-se calcular $\mathbf{v}(\mathbf{t})$ pelo método recursivo dado por :

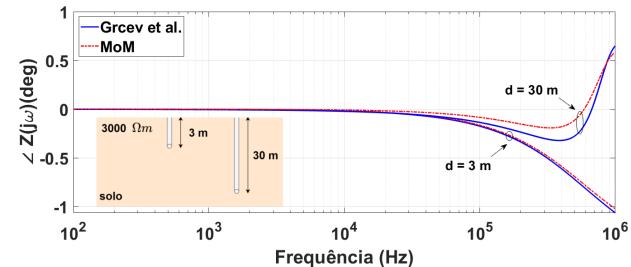
$$v(t) = \pounds^{-1} \{ Z_h(s) \times \pounds \{ i(t) \} \} = z(t) * i(t)$$

$$v(t) = \alpha v(t - \Delta t) + \beta i(t) + \mu i(t - \Delta t)$$

Polos complexos

Validação





Boa concordância entre as respostas encontradas na literatura e as calculadas pelo MoM/FEKO.

Estudo de Caso

Zh e GPR

Modelos de solo

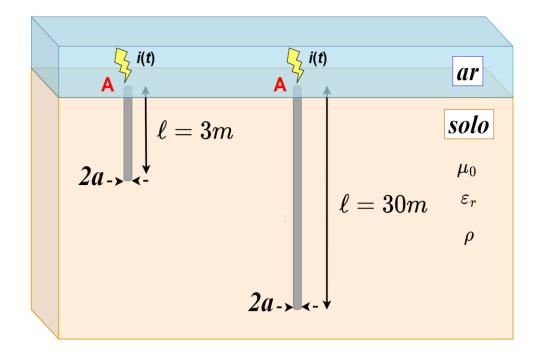
- Permissividade relativa para o modelo constante $\varepsilon_r=10$.
- Homogêneo
- Permeabilidade do espaço livre igual a $\mu_0 = 4\pi \times 10^{-7} \text{H/m}.$

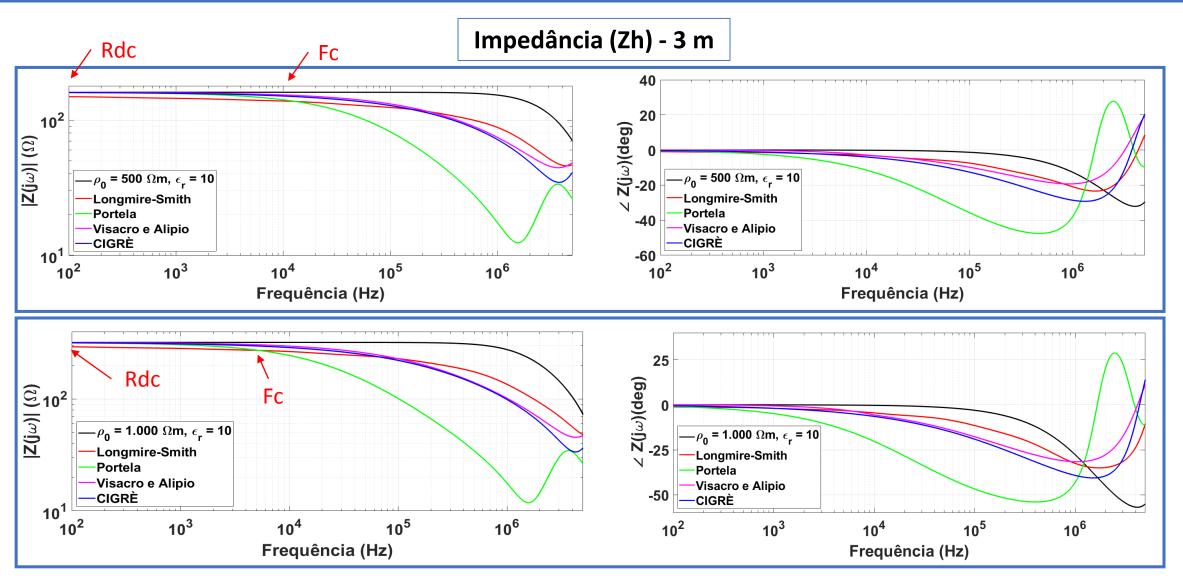
Descarga atmosférica

- Primeira descarga de retorno
- Descarga de retorno subsequente

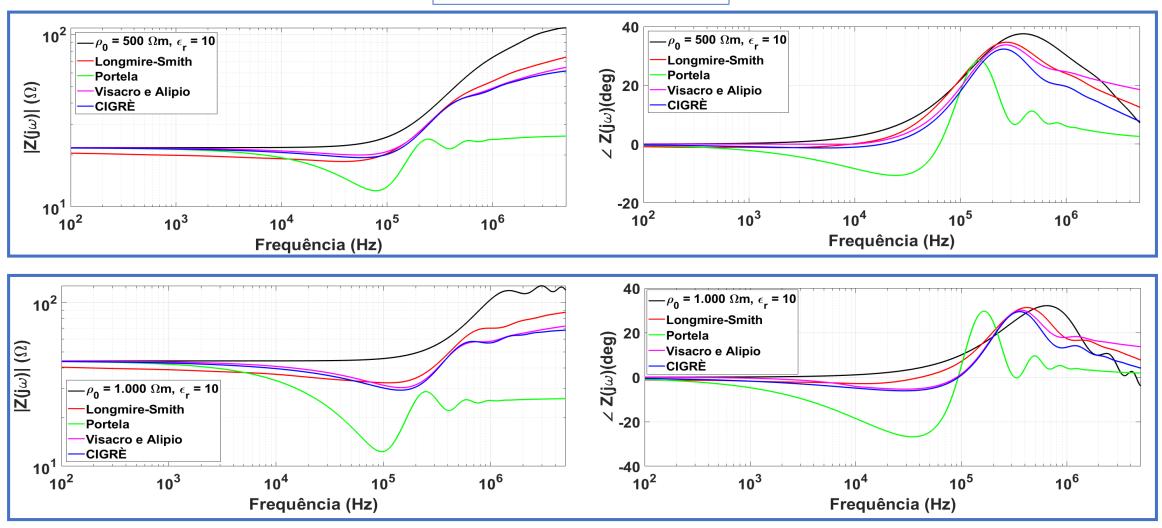
Duas hastes verticais

- Comprimento: 3 m e 30 m
- Raio: 12,5 mm
- Material: cobre $\rho_{Cu}=1{,}724 \cdot 10^{-8}\Omega \mathrm{m}$

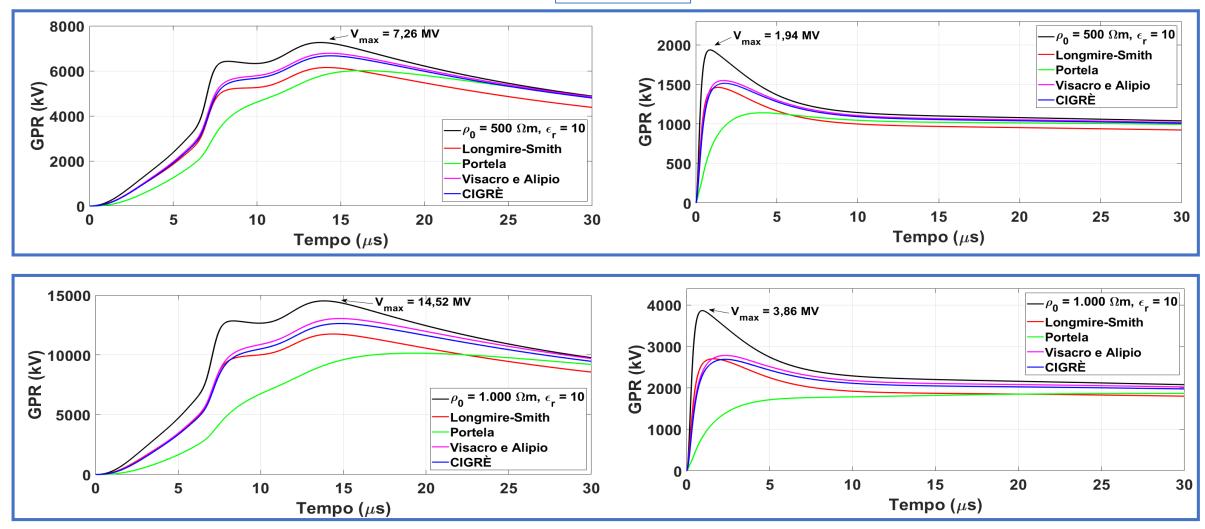


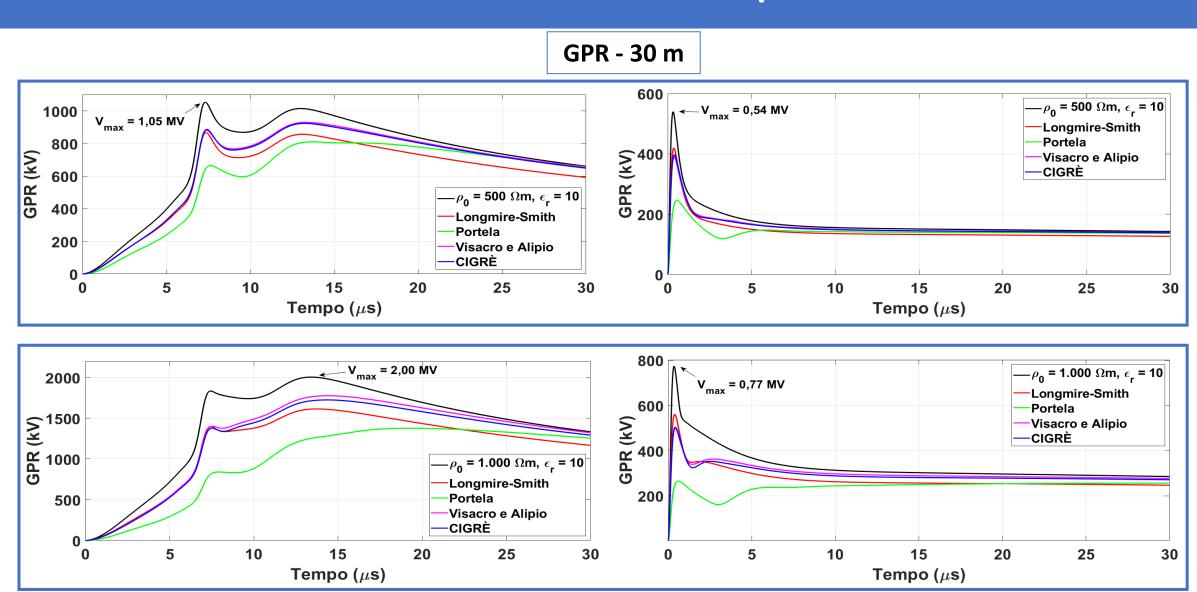


Impedância (Zh) - 30 m



GPR - 3 m



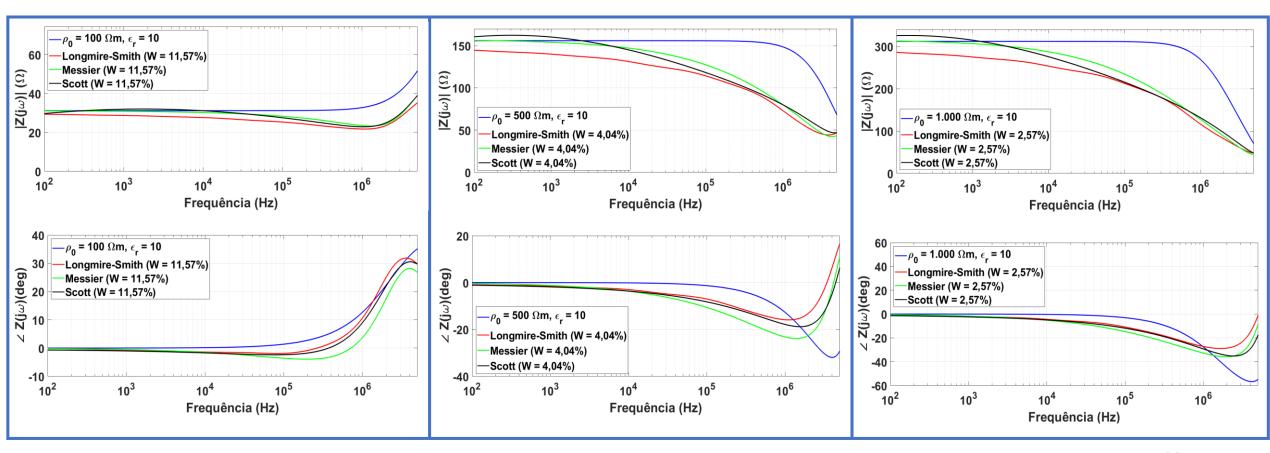


$$\delta(\%) = \frac{V_{max}^{const} - V_{max}^{FD}}{V_{max}^{const}} \times 100\%$$

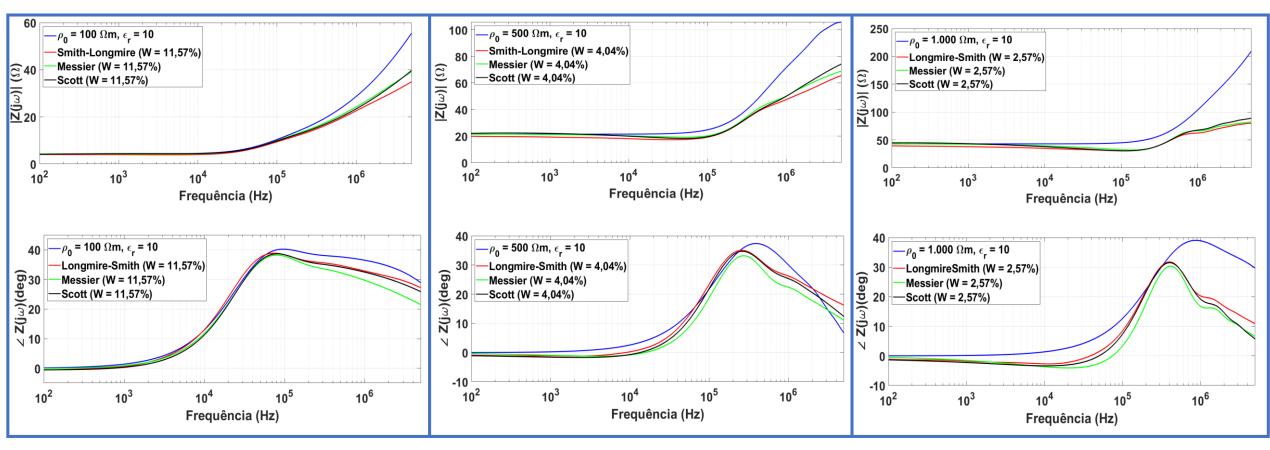
- Modelos mais resistivos apresentaram maior δ
- Modelo de Portela possui o maior δ em comparação aos demais modelos
- δ é mais pronunciado para a descarga de retorno subsequente do que para primeira descarga pico-duplo

	Primeira descarga de retorno							
ℓ	$ ho_0$	Const.	LS	Р	VA	С		
3 m	500	7,26(0)	6,15 (15)	6,01 (17)	6,78 (7)	6,66 (8)		
	1.000	14,52(0)	11,75 (19)	10,15(30)	13,04 (10)	12,62 (13)		
30 m	500	1,05 (0)	0,87 (17)	0,81 (23)	0,93 (11)	0,92 (12)		
	1.000	2,00(0)	1,61 (20)	1,38 (31)	1,77 (12)	1,72(14)		
	Descarga de retorno subsequente							
ℓ	$ ho_0$	Const.	LS	Р	VA	C		
3 m	500	1,94 (0)	1,46 (25)	1,14 (41)	1,55 (20)	1,51 (22)		
	1.000	3,86(0)	2,70(30)	1,87 (52)	2,78 (28)	2,69(30)		
30 m	500	0,54 (0)	0,42 (22)	0,25(54)	0,39 (28)	0,40 (26)		
	1.000	0,77(0)	0,56 (27)	0,27(65)	0,50(35)	0,50(35)		

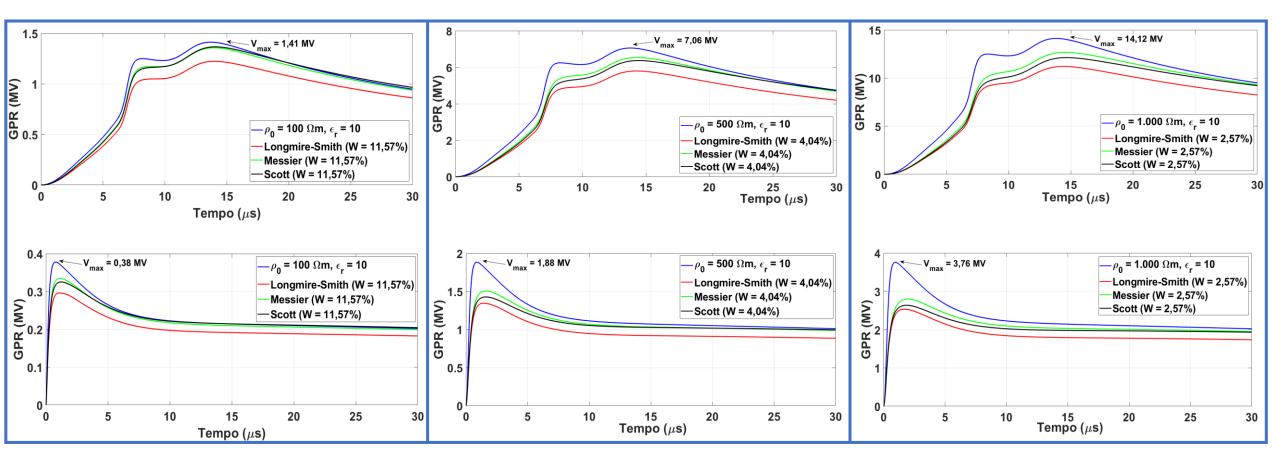
Impedância (Zh) - 3 m



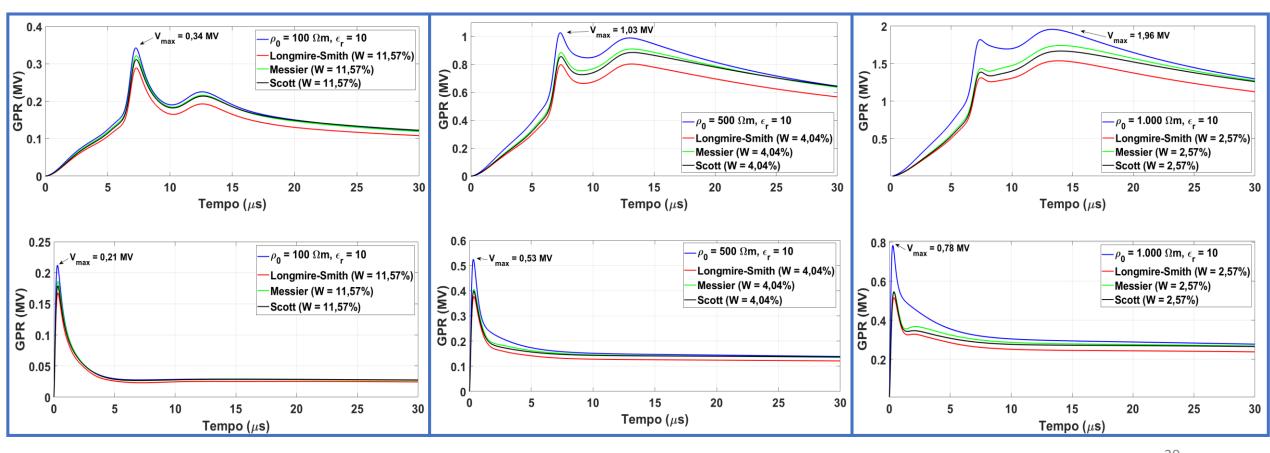
Impedância (Zh) - 30 m



GPR - 3 m



GPR - 30 m

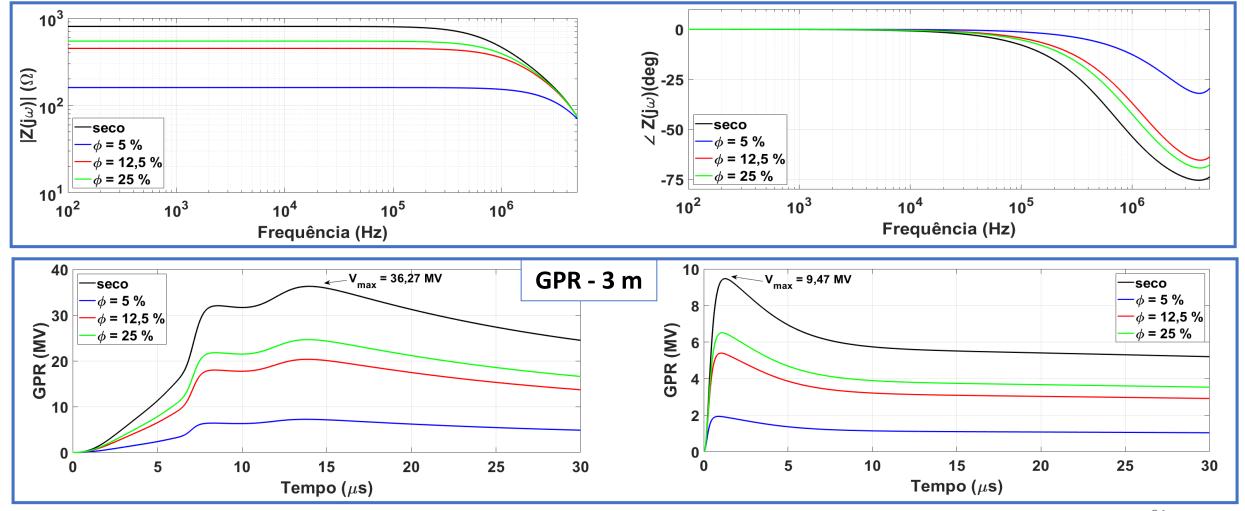


- Solos com baixa umidade (mais resistivo) apresentaram maior variação em relação ao modelo Rdc e Const.
- Descarga subsequente possui variação maior do que a primeira descarga de retorno (maior espectro).
- LS é o modelo que possui diferença maior em relação ao Const.

	Primeira descarga de retorno					
ℓ	Const.	W(%)	LS	M	S	
	14,12 (0)	$2,\!57$	11,21 (21)	12,68 (10)	12,13 (14)	
$3\mathrm{m}$	7,06 (0)	4,04	5,80 (18)	6,54(7)	6,37 (10)	
	1,41 (0)	11,57	1,22 (13)	1,36(4)	1,37(3)	
	1,96 (0)	$2,\!57$	1,54(21)	1,74 (11)	1,67 (15)	
$30\mathrm{m}$	1,03 (0)	4,04	0,80(22)	0,91 (11)	0,86 (14)	
	0,34(0)	11,57	0,29(16)	0,32(6)	0,31 (9)	
	Descarga de retorno subsequente					
ℓ	Const.	W(%)	LS	Μ	S	
	3,76 (0)	2,57	2,53 (33)	2,80 (26)	2,64(30)	
$3\mathrm{m}$	1,88 (0)	4,04	1,34(29)	1,51 (20)	1,43 (24)	
	0,38(0)	11,57	0,30(22)	0,34(11)	0,33(14)	
30 m	0,78 (0)	$2,\!57$	0,52(34)	0,55 (30)	0,55 (30)	
	0,53(0)	4,04	0,38 (28)	0,41(23)	0,40 (24)	
	0,21 (0)	11,57	0,17(21)	0,19 (19)	0,18 (16)	

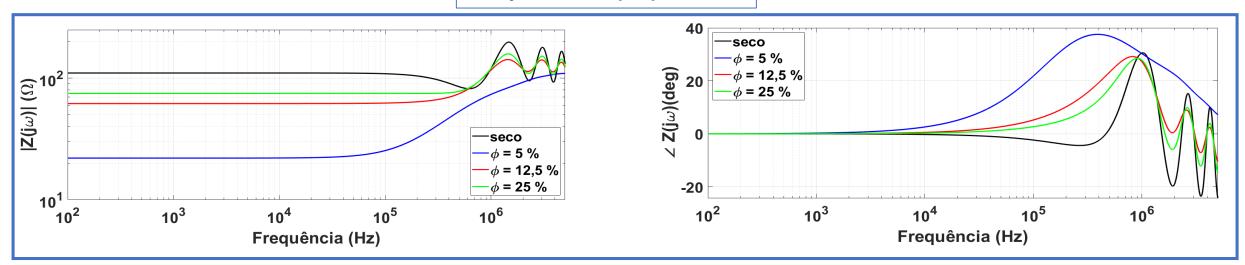
Estudo de Caso: Porosidade e umidade

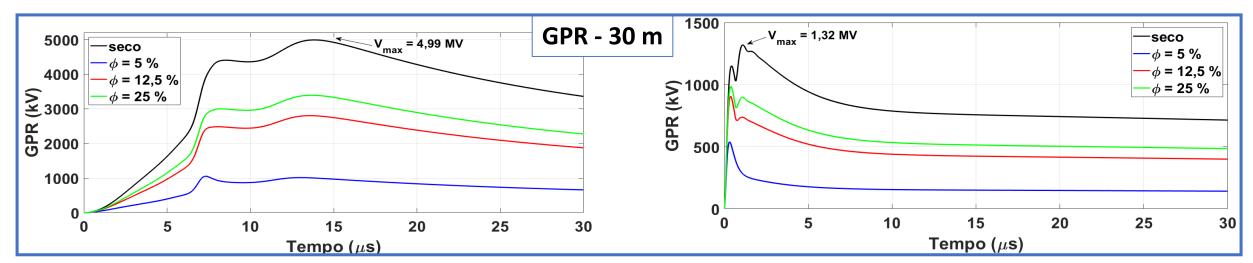
Impedância (Zh) - 3 m



Estudo de Caso: Porosidade e umidade

Impedância (Zh) - 30 m





Estudo de Caso: Porosidade e umidade

- Maior teor de umidade leva à menores impedâncias e GPRS
- Baixo teor de porosidade apresentou maior variação em relação ao modelo de solo seco

	Primeira descarga de retorno						
ℓ	Seco	$\phi = 25\%$	$\phi = 12,5\%$	$\phi = 5\%$			
$3\mathrm{m}$	36,27	24,64 (32%)	20,34 (44%)	7,24 (80%)			
$30\mathrm{m}$	4,99	3,39 (32%)	2,80 (44%)	1,05 (79%)			
	Descarga de retorno subsequente						
ℓ	Seco	$\phi = 25\%$	$\phi = 12,5\%$	$\phi = 5\%$			
$3\mathrm{m}$	9,47	6,51 (31%)	5,40 (43%)	1,93 (80%)			
$30\mathrm{m}$	1,32	0,99~(25%)	0,91 (31%)	0,54 (59%)			

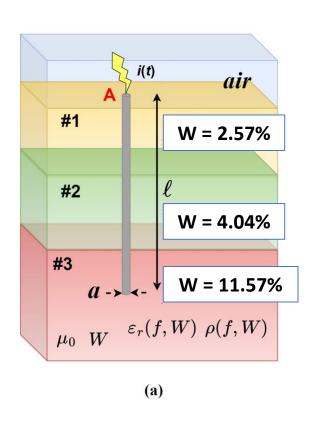
Conclusões: Impedância Harmônica

- A impedância das hastes verticais apresentaram um comportamento resistivo nas baixas frequências (entre 100 Hz até a frequência característica).
- Acima dessa frequência, a magnitude da impedância do SA é alterada de modo significativo, devido à parte reativa ser mais pronunciada sendo indutiva ou capacitiva dependendo do intervalo de frequência, parâmetros do solo e parâmetros geométricos do eletrodo.
- A resistência estática é reduzida com o aumento do teor de umidade, porém ela aumenta com o aumento da porcentagem de porosidade.

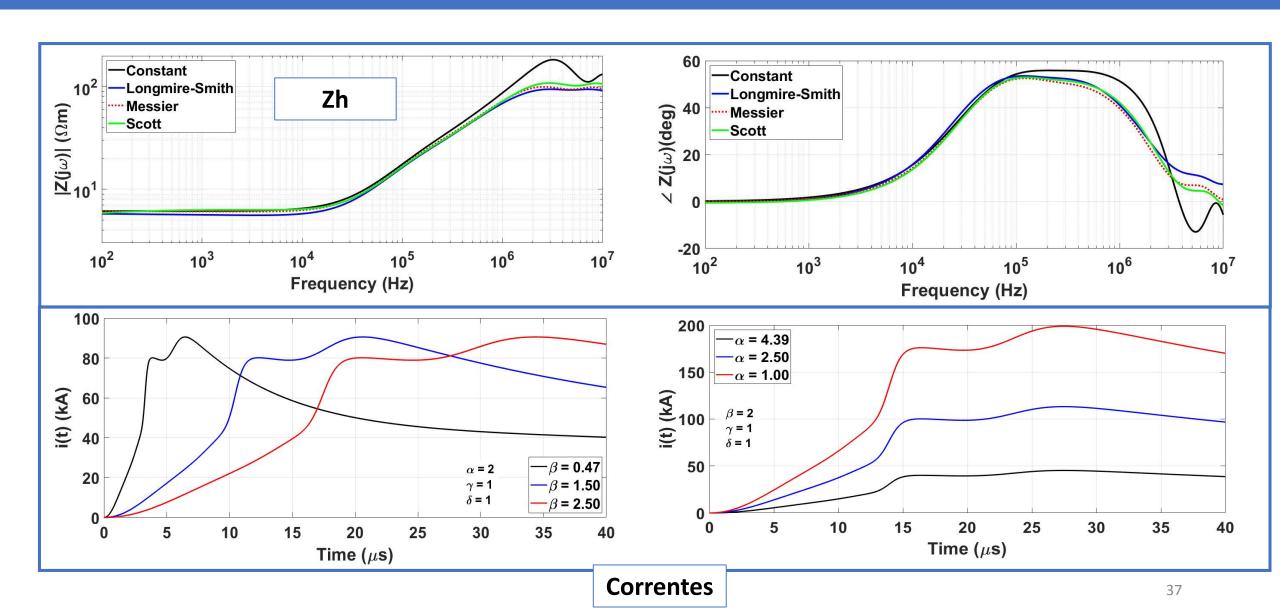
Conclusões: GPR

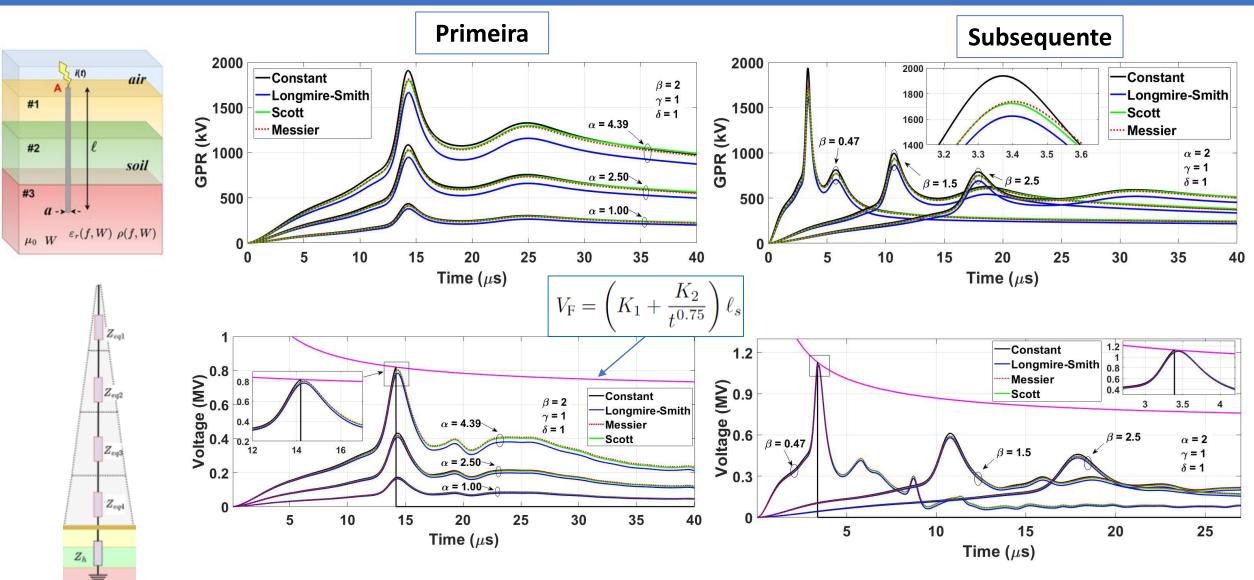
- Os GPR obtidos para parâmetros constantes apresentam valor de pico superior aos calculados com os variáveis com as propriedades físicas (efeito da frequência, teor de umidade, porosidade).
- Portela, Longmire-Smith apresentaram uma maior variação δ em relação aos demais modelos.
- Solos mais resistivos resultaram em resultaram em picos de GPR e δ maiores.
- Os resultados para a descarga subsequente tiveram uma maior variação percentual em relação ao modelo constante do que a variação encontrada para a primeira descarga de retorno, devido ao seu maior espectro de frequência.

Estudo de Caso: Torres Transmissão



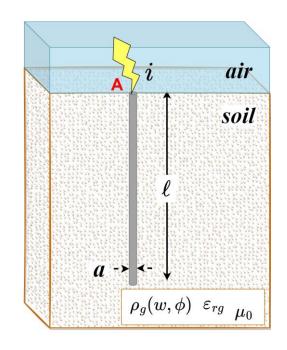
I - 30 m

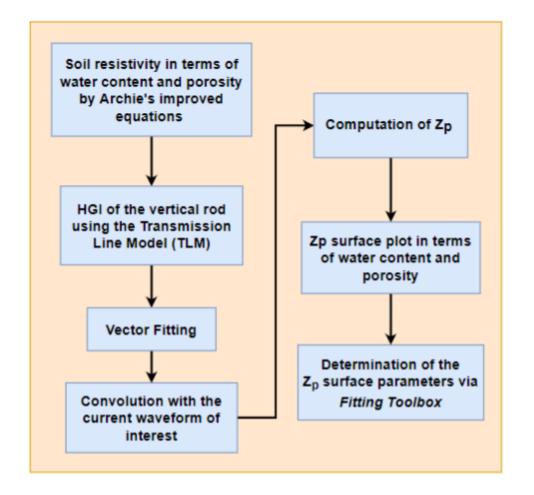


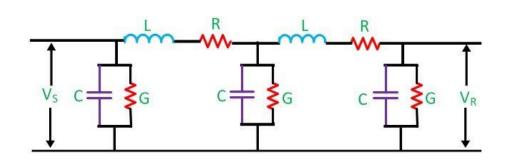


- Estimar rapidamente Zp de uma haste vertical?
- Parâmetros do solo em termos da porosidade e umidade (Archie), solo arenoso

$$Z_p = \frac{\max [v(t)]}{\max [i(t)]} = \frac{V_p}{I_p}$$

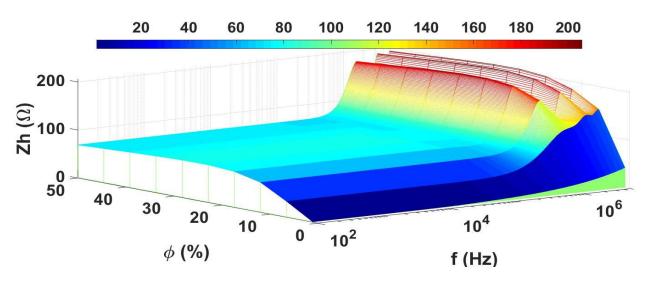






Tranmission Line Model Z = R + jwL, Y = G + jwC

Circuit Globe

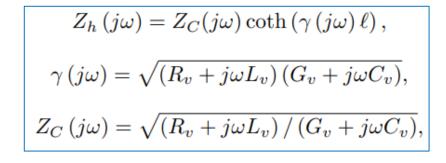


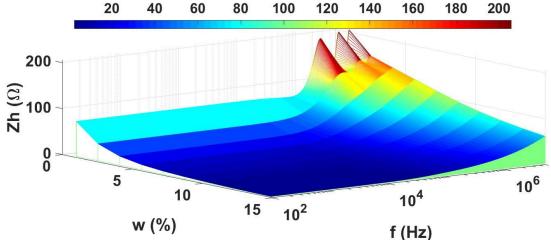
$$L_v = \frac{\mu_g}{2\pi} \left[ln\left(\frac{2\ell}{a}\right) - 1 \right]$$

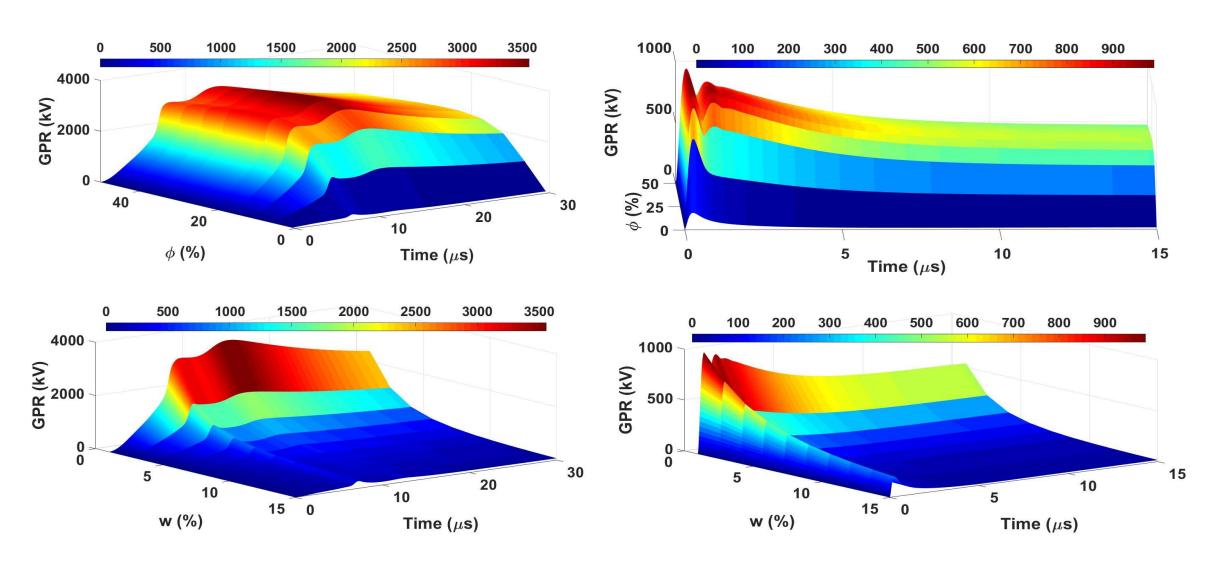
$$G_v = \frac{2\pi}{\rho_a} \left[ln\left(\frac{4\ell}{a}\right) - 1 \right]^{-1}$$

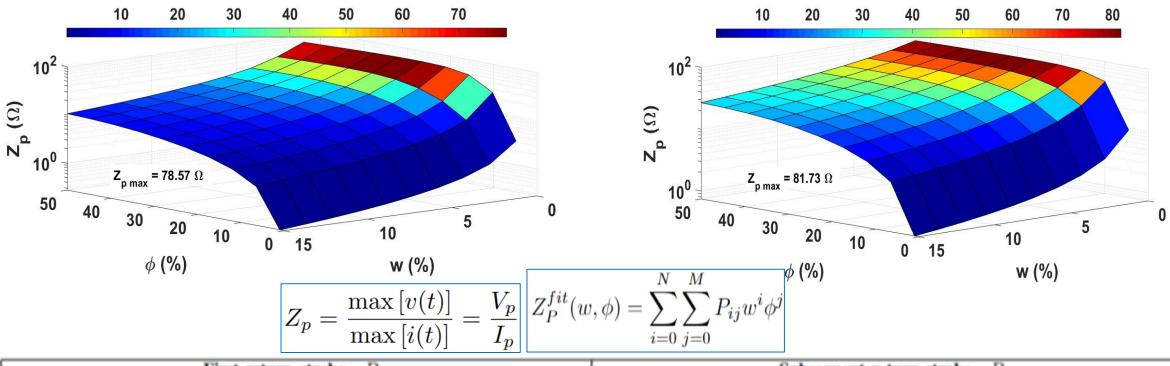
$$R_v = \frac{\rho_c}{\pi a^2}$$

$$C_v = \varepsilon_g \rho_g G_v$$



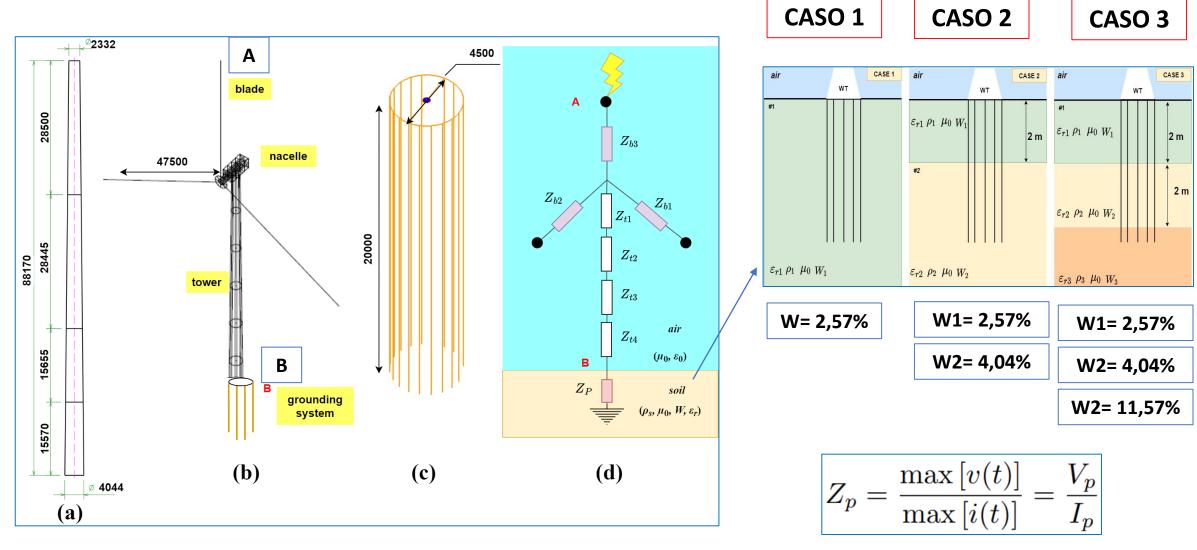


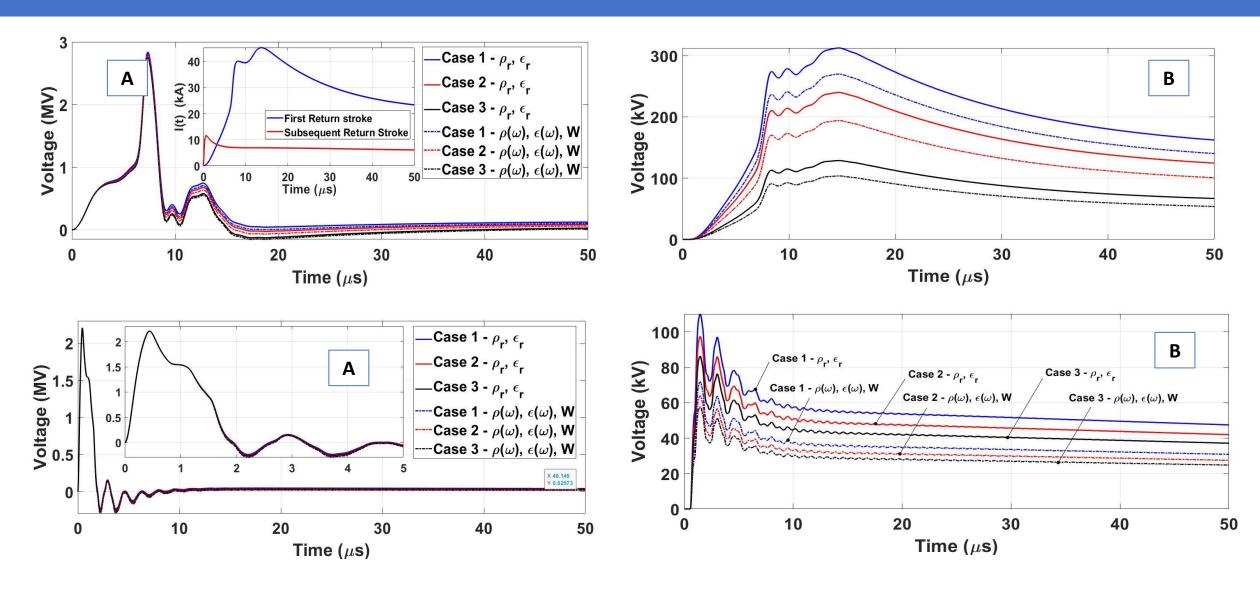


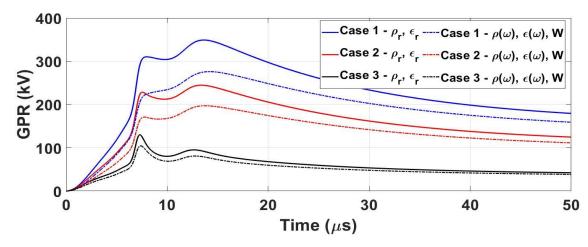


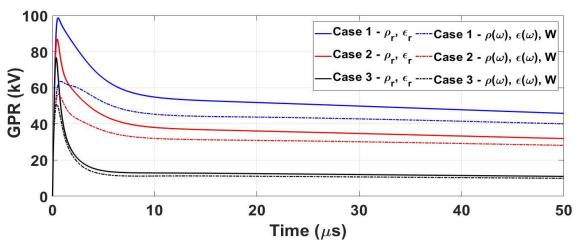
First return stroke - P_{ij}						Subsequent return stroke - P_{ij}							
$i \setminus j$	0	1	2	3	4	5	$i \setminus j$	0	1	2	3	4	5
0	-10.63	24.11	-1.114	-0.1012	0.0089	-1.76e-04	0	-13.68	38.65	-5.134	0.2982	-0.00787	8.16e-05
1	-2.726	-2.26	0.188	-0.0035	-4.26e-05	0	1	-2.636	-1.73	0.2553	-0.01177	1.494e-04	0
2	0.4266	0.05879	-0.0045	7.75e-05	0	0	2	0.2702	0.01419	-0.003124	1.015e-04	0	0
3	-0.0187	-0.00045	2.65e-05	0	0	0	3	-0.00852	2.41e-04	4.44e-06	0	0	0
4	3.32e-04	-6.9e-08	0	0	0	0	4	1.13e-04	-2.57e-06	0	0	0	0
5	-2.11e-06	0	0	0	0	0	5	-5.53e-07	0	0	0	0	0

Estudo de Caso: Torre Eólica









	F	First Stroke		Subsequent Stroke							
Voltage seen from the point A- with wind turbine											
Case	FC soil FD soil		Δ (%)	FC soil		FD soil	Δ (%)				
1	2836.1	2817.5	0.66	2206.5		2206.5	0				
2	2804.2	2784.1	0.72	2 2206.5		2206.5	0				
3	2775.5	2744.4	1.12	2 2206.5		2206.5	0				
Voltage seen from the point B- with wind turbine											
1	312.5	270.0	13.60	110	0.2	71.8	34.85				
2	239.9	194.0	19.13	97	.5	64.0	34.36				
3	128.7	103.6	3.6 19.50		5.3	57.8	33.02				
Voltage seem from point B-without wind turbine											
1	349.0	276.0	20.92	98	3.7	63.5	35.66				
2	244.6	197.2	19.38	87	0.	56.5	35.06				
3	130.2	104.5	19.74	76	5.8	50.9	33.72				





Obrigado!

w157573@dac.unicamp.br

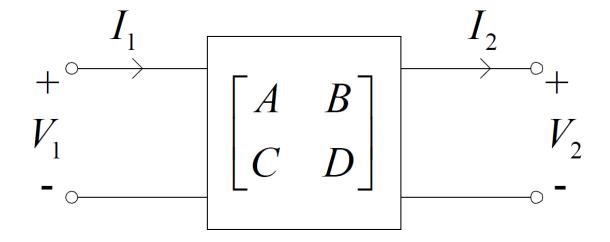
$IT\ 006$ — - Tópicos em Sistemas de Energia Elétrica III

AGOSTO 2023

Prof. Dr. José Pissolato Filho

Matriz ABCD

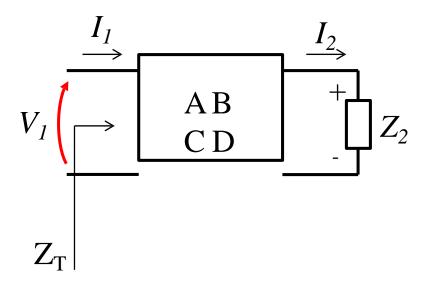
⇒ Matriz ABCD



\Rightarrow Matriz ABCD

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} V_2 \\ I_2 \end{bmatrix}$$

⇒ Matriz ABCD



⇒A partir da matriz anterior podemos extrair as seguintes relações:

$$V_1 = A.V_2 + B.I_2 (2)$$

$$I_1 = C.V_2 + D.I_2 (3)$$

\Rightarrow Matriz

ABCD

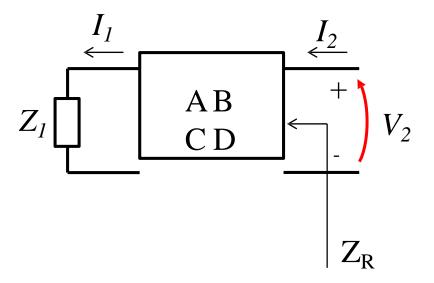
 \Rightarrow Dividindo (1) por (2) e posteriormente dividindo o resultado por I_2 , temos:

$$\frac{\frac{V_1}{I_2} = A \cdot \frac{V_2}{I_2} + B \cdot \frac{I_2}{I_2}}{\frac{I_1}{I_2} = C \cdot \frac{V_2}{I_2} + D \cdot \frac{I_2}{I_2}}$$

⇒ Como resultado obtém-se:

$$Z_T = \frac{A.Z_2 + B}{C.Z_2 + D} \tag{4}$$

⇒ Matriz ABCD



⇒De forma análoga, podemos obter:

$$Z_R = \frac{D.Z_1 + B}{C.Z_1 + A} \tag{5}$$

 \Rightarrow Matriz

ABCD

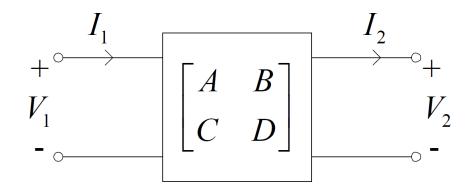
 \Rightarrow Onde:

$$A = \frac{V_1}{V_2} \Big|_{I_2=0}, \quad B = \frac{V_1}{I_2} \Big|_{V_2=0}$$

$$C = \frac{I_1}{V_2} \Big|_{I_2=0}, \quad D = \frac{I_1}{I_2} \Big|_{V_2=0}$$

(6)

⇒ Matriz ABCD



$$V_{1} = Z_{11}.I_{1} + Z_{12}.I_{2}$$

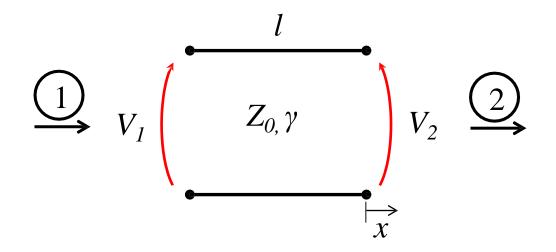
$$V_{2} = Z_{21}.I_{1} + Z_{22}.I_{2}$$

$$\begin{pmatrix} V_{1} \\ V_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Z_{11} & Z_{12} \\ Z_{21} & Z_{22} \end{pmatrix}.\begin{pmatrix} I_{1} \\ I_{2} \end{pmatrix}$$

$$(V) = (Z).(I)$$
ou
$$(I) = (Y).(V)$$

ABCD

 \Rightarrow Seção de comprimento l da linha:



$$V(x) = V^{+}.e^{-\gamma x} + V^{-}.e^{\gamma x}$$
 (8)

$$I(x) = \frac{V^{+}}{Z_{0}} \cdot e^{-\gamma x} - \frac{V^{-}}{Z_{0}} \cdot e^{\gamma x}$$
 (9) Onde:
$$\gamma = \alpha + j\beta$$
 (10)

\Rightarrow Matriz

ABCD

 \Rightarrow Avaliando os parâmetros a partir de x e fazendo $V(0) = V_2$ e $I(0) = I_2$ em (8) e (9) temos:

$$V^+ + V^- = V_2 \tag{11}$$

$$V^+ - V^- = I_2. Z_0 (12)$$

⇒ Resolvendo o sistema, temos:

$$V^{+} = \frac{1}{2}(V_2 + I_2.Z_0) \tag{13}$$

$$V^{-} = \frac{1}{2} (V_2 - I_2. Z_0) \tag{14}$$

ABCD

 \Rightarrow Substituindo (13) e (14) em (8) e (9)

$$V(x) = V_2 \cdot \left(\frac{e^{\gamma x} + e^{-\gamma x}}{2}\right) + I_2 \cdot Z_0 \cdot \left(\frac{e^{-\gamma x} - e^{\gamma x}}{2}\right)$$
(15)

$$I(x) = \frac{V_2}{Z_0} \cdot \left(\frac{e^{-\gamma x} - e^{\gamma x}}{2}\right) + I_2 \cdot \left(\frac{e^{\gamma x} + e^{-\gamma x}}{2}\right)$$
(16)

⇒ Observando-se que:

$$\cosh(x) = \frac{e^{-\gamma x} + e^{\gamma x}}{2} \qquad - \operatorname{senh}(x) = \frac{e^{-\gamma x} - e^{\gamma x}}{2}$$

\Rightarrow Matriz

ABCD

 \Rightarrow Temos para um comprimento l (sentido carga-fonte):

$$V(-l) = V_1 = V_2 \cdot \cosh(\gamma l) + I_2 \cdot Z_0 \cdot \operatorname{senh}(\gamma l)$$
(17)

$$I(-l) = I_1 = \frac{V_2}{Z_0} \cdot senh(\gamma l) + I_2 \cdot cosh(\gamma l)$$
(18)

⇒ Comparando com a matriz ABCD:

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} V_2 \\ I_2 \end{bmatrix}$$

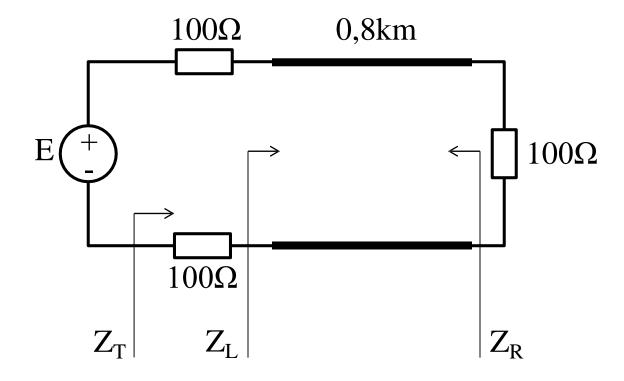
⇒ Matriz ABCD

$$\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cosh(\gamma l) & Z_0. \operatorname{senh}(\gamma l) \\ \frac{1}{Z_0}. \operatorname{senh}(\gamma l) & \cosh(\gamma l) \end{bmatrix}$$

 \Rightarrow Matriz

ABCD

 \Rightarrow Exemplo:



ABCD

 \Rightarrow Dados:

$$\alpha = 0$$
 $\beta = 3 \text{ dB/km}$
 $Z_0 = 200\Omega$

- a) Calcule a matriz ABCD entre a fonte e a carga.
- b) Determine a impedância vista pela fonte.
- c) Determine Z_R .
- d) Determine Z_L.

$$ABC=D + j\beta = j3$$

$$\gamma l = j3.0,8 = j2,4$$

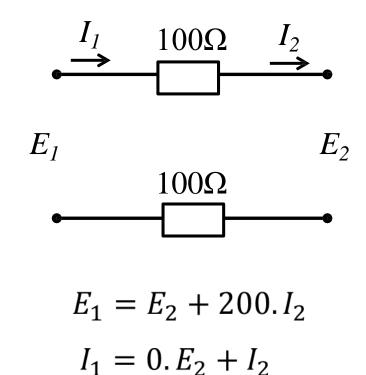
$$A'' = D'' = \cosh(\gamma l) = \cosh(j2,4) = -0,7374$$

$$B'' = Z_0. senh(\gamma l) = 200. senh(j2,4) = j135,1$$

$$C'' = \frac{1}{Z_0}. senh(\gamma l) = \frac{1}{200}. senh(j2,4) = j3,377.10^{-3}$$

ABCD

⇒Encontrando a matriz ABCD entre a fonte e a linha.



$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} V_2 \\ I_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} A' & B' \\ C' & D' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 200 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

 $E_1 = A' \cdot E_2 + B' \cdot I_2$

 $I_1 = C'.E_2 + D'.I_2$

\Rightarrow Matriz ABCD

⇒ Matriz ABCD entre a fonte e a carga.

$$\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A' & B' \\ C' & D' \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} A'' & B'' \\ C'' & D'' \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 200 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -0,7374 & j135,1 \\ j3,37.10^{-3} & -0,7374 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -0.7374 + j0.6755 & -147.5 + j135.1 \\ j3.37.10^{-3} & -0.7374 \end{pmatrix}$$

\Rightarrow Matriz ABCD

 \Rightarrow Impedâncias Z_T , Z_R , Z_L .

$$Z_T = \frac{A.Z_2 + B}{C.Z_2 + D} = 369,9 \angle - 17,89^{\circ}$$

$$Z_R = \frac{D.Z_1 + B}{C.Z_1 + A} = 200\Omega$$

$$Z_L = \frac{A'' \cdot Z_2 + B''}{C'' \cdot Z_2 + D''} = 189,8 \angle -36,77^{\circ}$$